INSTRUCTIONS DE MONTAGE

SYSTEME D'ALLUMAGE ALTRONIC CD200



ATTENTION:

Le non-respect de ces Instructions peut entraîner de graves défauts de fonctionnement, pouvant aller jusqu'à provoquer des blessures aux utilisateurs ou d'autres personnes se trouvant à proximité. Document CD200 II 1-06

1.0 DESCRIPTION:

- **1.1** Ce manuel contient les instructions de montage et de fonctionnement du système d'allumage Altronic CD200. Il est recommandé à l'utilisateur de le lire entièrement avant utilisation.
- **1.2** Le système Altronic CD200 est consistué des composants de base suivants:
 - L'unité CD200 Unit (791070-x ou 791080-x) (Fig 1 & 2)
 - Capteur Magnétique (un par système)
 - Faisceau d'entrée (un par système)
 - Faisceau de sortie (un ou deux par système)
 - Bobines d'allumage (une par cylindre)
- Le système est alimenté par batteries ou alimentation 12 ou 24 vcc (Fig 3). Le CD200 augmente la tension CC pour charger des condensateurs qui se déchargent à leur tour grâce à un micro-processeur et un système de commutation électronique qui libère l'énergie ainsi stockée vers les bobines d'allumage selon une séquence parametrée en fonction de l'application. Des perçages (un par cylindre) dans un plateau signalent la position du vilebrequin au circuit électronique du CD200. Un perçage supplémentaire, positionné après celui du dernier cylindre, signale qu'un nouveau tour-moteur commence (RAZ). Le calage de l'allumage peut être modifié par le biais d'un contacteur manuel, d'un signal analogique et/ou par la vitesse du moteur.
- **1.4** Le CD200 peut fonctionner selon les modes simple ou double allumage (pendant le temps d'échappement) pour des moteurs allant jusqu'à 12 cylindres. Ce manuel reprend en détail les modes 4, 6, 8, 10 et 12 cylindres, mono-allumage utilisant les systèmes CD200 791070-6, 791070-8, 791070-12, et 791080-6, 791080-8.
- Le CD200 sort de l'usine dans la configuration "auto-detect" et est réglé pour un plateau tournant à la vitesse de l'arbre à cames (voir § 9.4). Ce set-up est paramétrable avec un PC compatible via le terminal du CD200 (Fig 14 & 15) dont le soft est fourni avec le CD200. Le paramétrage est fait au travers d'un port de communication compatible Modbus RS-485.



2.0 UNITE CD200:

- 2.1 Placer le CD200 à un endroit éloigné d'au moins 600 mm des Bobines d'Allumage et des cables HT, bien aéré c'est à dire bénéficiant si possible des effets du ventilateur du radiateur (s'il y en a un) ; la température extérieure du boîtier ne devra pas dépasser 85°C en operation continue.
- **2.2** Fixer le CD200 sur un support approprié avec quatre boulons de 6 mm. Dimensions du CD200 sur les Fig 1 00 Fig 2

3.0 CAPTEUR (PICK-UP) - PLATEAU DE L'ARBRE A CAMES

- **3.1** Un plateau avec des trous situés à des emplacements angulaires précis est à préparer. Il devra tourner A LA VITESSE DE L'ARBRE A CAMES. Ce plateau doit être fabriqué à partir d'une matière magnétique et d'un diamètre de 100mm minimum. La Fig 4 détaille l'écartement des trous en fonction du nombre de cylindres. Noter le sens de rotation du plateau. Le respect et la régularité de l'espacement angulaire est extèmement important : c'est lui qui détermine la précision du calage de l'allumage.
- **3.2** Installer le Pick-up dans un endroit accessible, permettant à celuici de capter les trous du plateau. Fixer le Pick-up à un support ou sur une surface les plus rigides possible. Les dimensions des Pick-up 3/4"-16 sont Fig 4.
- Placer le piston nº 1 dans sa position d'avance à l'allumage maximum (donnée par le constructeur). Tenant compte du sens de rotation du disque, positionner le plateau à l'opposé du pick-up, à la position montrée Fig 4.
- **3.4** Régler le contre-écrou du pick-up de manière à obtenir un jeu de celui-ci et le plateau de :
 - Pour les pick-ups # 791015-1 & # 791016-2, l'écart devra être de $0.50 \text{ mm} \pm 0.12 \text{ mm}.$
 - Pour les pick-ups # 791035-2 & # 791041-3 (filetés à 12 mm), l'écart devra être de 0.35 mm \pm 0.10 mm.

Le centre du pick-up devra être rigoureusement en face du centre de chaque trou du plateau lorsque celui-ci tourne.

3.5 Introduire la prise à 2 broches du faisceau du CD200 à fond dans le Pick-up.

NOTA: Si possible, garder l'emballage d'origine. Si des expéditions ou stockages devaient s'avérer nécessaires ultèrieurement. cet emballage assurera une protection optimum.

NOTA: Certains moteurs MAN sont munis d'un percage 12 mm; dans ce cas. utiliser des pick-ups Altronic # 791035-2 ou 791041-3.

NOTA: Maintenir le cablage du Pick-up éloigné d'au moins 50 mm du cablage primaire des Bobines et d'au moins 200 mm des cables HT des Bougies.

4.0 BOBINES D'ALLUMAGE:

4.1 N'UTILISER QUE LES BOBINES ALTRONIC CI-DESSOUS :

• NON BLINDEES: 501061, 591010, 591040

• A BRIDE: 591012, 591018 • BLINDEES: 501061-S, 591010-S

• INTEGRALES: 591007, 591011A, 591011B

4.2 Placer les bobines aussi près que possible des Bougies de manière à avoir des câbles HT les plus courts possible, en veillant néanmoins à ce que la température de celles-ci ne dépasse pas 95°C durant la marche du moteur.

5.0 CABLAGE CIRCUIT PRIMAIRE:

- **5.1** Le CD200 doit être alimenté par une batterie ou tout autre source de courant 12-28 vcc durant la marche et 8 vcc minimum durant le démarrage. Se réferer à la Fig 3 pour les détails des raccordements.
- **5.2** Le cablage du circuit primaire est décrit dans les schémas des Fig 5 à 11.

WARNING

WARNING: Les exemples indiqués correspondent aux ordres d'allumage les plus utilisés. Raccorer les Bobines d'Allumage en fonction de l'ordre d'allumage spécifique du moteur.

Emfégistrer forure d'anumage exact du moteur sur un des tableaux ci-dessous :

791070-6, 791070-8*	Γ,	4	В	Τ'	c 	D	Т	E	F	 "	 *	-K*
CYLINDRE N°:												
	ı				!							
791080-6, 791080-8 *	Τ,	4	В	\top		D	Т	=	F	T #	*	- * -
CYLINDRE N°:		\dashv						\dashv		+	\dashv	
791070-12	A1	A2	B1	B2	C1	C2	D1	D2	E1	E2	F1	Г2
<u> </u>												<u> </u>
CYLINDRE N°:											·	

La masse commune sur les unités de 6 & 8 sorties est le cable J du faisceau. Pour les 12 sorties, ce sont les cables J1 & H2.

Schémas de cablages :

Fig 5 - 4 Cylindres

Fig 6 — 6 Cylindres

Fig 7 — 8 Cylindres

Fig 8 à 11 — 12 Cylindres

NOTA: Pour les unités 791070-12, suivre la Fig 10 si le premier angle d'allumage est inférieur ou égal à 60° (exemple: 30°-90°). Se référer à la Fig 11 si celui-ci est égal ou supérieur à 60° (exemple: 90°-30°). Voir le § 9.20 pour paramètrer l'angle de référence de l'unité 791070-12.

- **5.3** Toutes les connections aux Bobines non blindées devront être faites avec des cosses fermées pour cable de 1.5 mm2. Les cosses devront être soudées (étamées) ou serties avec une pince appropriée. Protéger le cablage primaire des vibrations et d'une température allant au-delà de 95°C.
- Fig 12.
 Pour les détails concernant connection du calage analogique, voir la
- **5.5** S'assurer que les broches des connecteurs des faisceaux sont enfoncées à fond dans les prises correspondantes du CD200.

NOTA: Laisser au moins 50mm entre les cables HT et toute masse métallique.

6.0 CABLAGE D'ARRET:

- **6.1** Le CD200 est stoppé dès la coupure de la source de courant continu; utiliser un contacteur ou un relai de 10 Amp/24 vcc à cette fin; se référer à la Fig 3.
- **6.2** Le CD200 peut également être arrêté en utilisant le "cable G" (G-Lead) du faisceau de sortie. Pour arrêter le CD200, mettre ce "cable G" à la masse. Le CD200 consomme environ 0.1 Amp à l'arrêt.

NOTA: NE PAS faire passer l'alimentation du boîtier à travers une série de plusieurs contacts NC.

7.0 CABLAGE SECONDAIRE:

- **7.1** Avec des bobines standard (non blindées) les cables HT devront utiliser du cable 7 mm isolé aux silicones, ainsi que des connecteurs et des capuchons de bougies appropriées.
- **7.2** Les cables HT devront être les plus court possible, placés au moins à 50 mm du bloc moteur ou de toute pièce métallique. En cas de puit de bougie profond utiliser des rallonges rigides et correctement isolées dégageant le cable au-dessus du puit.
- **7.3** L'utilisation de graisse transparente au silicone (Dow Corning DC-4, G.E. G-623 ou GC Electronics Z5) est recommandé pour toutes les connections HT. Ce produit prévient de la formation de moisissures et d'oxydation.

NOTA: L'utilisation de cable HT ou de résistances 5.000 ohms (montées soit coté Bobine ou coté Bougie) est recommandé.

8.0 FONCTIONNEMENT:

8.1 RETARD A L'ALLUMGE:

NOTA: Avant la 1° mise en route, vérifier le calage en faisant tourner le moteur alimentation de carburant FERMEE.

du démarreur - il y aura deux tours morts du plateau avant que le CD200 ne commence à alimenter les Bobines. Ce délai sert à laisser les Pick-ups reconnaitre le trou de RAZ et assurer une synchronisation avec le moteur. Ce délai peut être augmenté de plusieurs tours pour permettre au moteur une meilleure purge. Voir § 9.9.

NOTA: NE JAMAIS commuter de la position de 7 à 0 ou de 0 à 7 moteur en marche. La grande différence de calage pourrait entraîner un arrêt et/ou une détérioration du moteur

8.2 CALAGE MANUEL:

Le CD200 comporte un Contacteur de Calage (TIMING SWITCH) situé au bout du boîtier, sous un capuchon blanc en plastique. En s'aidant d'une lampe stroboscopique, régler le calage à la position désirée, le moteur tournant à son REGIME NORMAL. Remettre le capuchon en place une fois la bonne position réglée. La position 7 correspond à une avance maximum. Chaque intervalle correspond à environ un (1)°. La position zéro (0) correspond au retard maximum. Des intervalles plus importants peuvent être paramétrés. Voir § 9.14.

Au démarrage - après que le contact soit mis et après activation

NOTA: Les valeurs de calage analogiques s'additionnent à celles du calage manuel (voir § 8.2 ci-dessus & 1 Fig 12).

8.3 CALAGE ANALOGIQUE:

Deux possibilités de réglage analogique :

- Un potentiomètre (o à 100 ohms) raccordé entre les bornes E & F du faisceau d'entrée.
- Un signal 4-20 mA appliqué aux cables F & G du faisceau d'entrée.

NOTA: Lors de vérifications à différentes vitesses, le calage variera en fonction de la courbe d'avance paramétrée.

8.4 COURBE BASEE SUR LA VITESSE:

Le CD200 est livré avec une courbe d'avance fonction de la vitesse (paramétrage par défaut) offrant une avance de six (6)° lorsque le moteur accélère de 0 à 600 t/m (Fig 12). Ces valeurs s'additionnent à celles du calage manuel (§ 8.2) ou du calage analogique (§ 8.3).

9.0 PERSONNALISATION DU CD200:

9.1 PARAMETRAGE DU TERMINAL:

Le CD200 est conçu pour être parametré par un PC via un système de communication ModBus RS485 Modbus. Voir branchement **Fig 13**.

Le Programme est inclus dans le CD-ROM fourni avec chaque CD200. A la première utilisation du Soft, le Port de Communication du PC doit être configuré se manière à obtenir cette communication. Après avoir chargé le Soft depuis le CD-ROM, cliquer sur l'icône de Connection de la Barre d'Outils supérieure. Une fenêtre de Paramétrage de Connections apparaîtra. Le Port qui sera choisi pour être utilisé avec le CD200 devra également être parametré à 9600 bauds, sans parité, 200 ms (8 bits d'enregistrement & 1 bit d'arrêt). Le PC est à présent parametré pour communiquer avec le CD200. Régler le n° d'Identification pour le CD200 à 01.

9.2 PARAMETRAGES DES VALEURS PERSONNALISEES :

Une variété de paramètres numériques peuvent être entrés par l'utilisateur pour obtenir des applications personnalisées. Le CD200 peut également rester à ses valeurs d'usine par défaut. Le changement des valeurs numériques est effectué en plaçant le curseur dans la cellule appropriée et en tapant la nouvelle valeur. Dès son entré, la nouvelle valeur apparaîtra en rouge sur l'écran du PC. Ces valeurs en rouge ne sont pas encore envoyées au CD200, mais stockées dans le PC en attendant d'être envoyées. Une frappe sur la touche "entrée" aura pour effet de transmettre la selection au CD200. Les valeurs apparaissent alors en vert sur l'écran du PC, confirmant qu'elles ont été communiquées avec succès et stockées dans le CD200.

9.3 PARAMETRAGE DES ELEMENTS OPTIONELS:

D'autres paramètrages MARCHE/ARRET sont accessibles en activant ou désactivant un Signal d'Etat (STATUS FLAG) bleu sur l'écran du PC. Lorsque le pointeur de la souris est placé sur ce bouton, un double-click gauche l'active et le fait apparaître à l'état MARCHE ou le fait briller, alors qu'un double-click droit désactive l'élément et le drapeau.

9.4 PARAMETRAGE DU PLATEAU :

Cette entrée numérique configure le type de plateau (nombre de trous ou de protubérances, à l'exception de celui de la RAZ). Ce chiffre est normallement égal au nombre de cylindres pour un plateau monté sur l'arbre à cames et à la moitié du nombre de cylindres pour un plateau monté sur le vilebrequin. Cette valeur indique si le plateau est approprié et étalonne la mesure de la Vitessse ainsi que les angles de calage du plateau retenu. Valeur par défaut = (0+1). Entrer une valeur zéro (0+1), positionne l'allumage en mode (Auto Detect Mode). Dans ce mode, l'allumage va étalonner automatiquement la mesure de la vitesse et les angles de calage en fonction de la configuration du Plateau (DISC PATTERN).

ECRANS:

Fig 14 — 7910X0-6, -8 Fig 15 — 791070-12

NOTA: Voir les § 9.19 & 9.20 pour la programation complémentaire du 791070-12.

NOTA: Pour changer les valeurs, le CD200 doit être sous tension. Prendre toutes précautions utiles en changeant ces valeurs moteur en marche, pour éviter des conditions de fonctionnement instables ou dangereuses.

NOTA: Le test du plateau pour un nombre spécifique d'impulsions n'est pas actif dans le mode Auto Detection (entrée 0 Disc Type Setting – § 9.4).

9.5 TEST DISC FLAG (INDICATEUR-TEST PLATEAU):

Lorsque cet Indicateur (STATUS FLAG) est sur ON, le CD200 compare les signaux lui arrivant avec le plateau spécifié. Lorsqu'il est habilité, ce test est effectué après la synchronisation de la configuration du plateau (DISC PATTERN) et avant l'initialisation de l'allumage. Si la configuration du plateau ne correspond pas au réglage, l'allumage ne sera pas habilité et la LED de diagnostique signalera l'erreur jusqu'à l'arrêt complet. Code par Défaut = OFF.

9.6 ON CRANK FLAG ("STATUS FLAG" DEMARRAGE):

Lorsque ce STATUS FLAG est sur ON, l'allumage étalonne la mesure de la vitesse et les angles de calage en fonction de la configuration d'un Plateau (DISC PATTERN) monté sur le vilebrequin. Si ce STATUS FLAG est sur OFF, l'allumage étalonne la mesure de la vitesse et les angles de calage en fonction de la configuration d'un plateau (DISC PATTERN) monté sur l'arbre à cames. Code par Défaut = OFF.

9.7 LINE-UPANGLE (ANGLE D'ALIGNEMENT):

Cette entrée numérique n'a aucune influence sur le calage de l'allumage et n'est qu'une référence servant à calculer le "SPARK TIMING NUMBER" pour l'afficher dans le Terminal. Lorsque le Pick-Up est en face du premier trou ou protubérance du plateau, l'angle d'alignement (LINE-UP ANGLE) correspond à la position angulaire du vilebrequin par rapport au PMH du 1° piston de l'ordre d'allumage. La gamme d'entrées va de 0 à 100 degrés avant PMH. Cette valeur devra être affinée pour permettre un affichage précis de l'allumage. Code par Défaut = 40.0 degrés avant PMH.

9.8 INSERTION RETARD SETTING (INSERTION RETARD):

Paramètre le retard minimum du signal d'entrée électronique interne. Gamme de variation de l'entrée : de 2.0 à 25.5 degrés du retard. Valeur par défault = 2.0 degrés.

9.9 PURGE DELAY SETTING (REGLAGE TEMPS DE PURGE):

Paramètre le nombre de tours morts du plateau (cycles) avant que la sortie allumage ne se ferme. Gamme de variation de l'entrée : o à 255 cycles. Valeur par Défaut = o.

9.10 OVERSPEED SETTING (REGLAGE SURVITESSE):

Paramètre la vitesse maximum du moteur à laquelle l'allumage cessera d'être alimenté. Elle coupe également la sortie ALARME. Dès l'arrêt total du moteur, la LED du CD200 fera clignoter le code défaut approprié et le contact sera réinitiallisé dans sa position normale (fermée). Valeur par Défaut = 2200 t/m.

9.11 RUN SPEED SETTING (REGLAGE VITESSE OPERATIONELLE):

Paramètre la vitesse transitoire entre les séquences démarrage et marche. Ce réglage pilote également l'état transitoire des LED entre les modes démarrage et marche du CD200. Valeur par Défaut : 200 t/m.

9.12 LOW VOLTAGE SETTING (REGLAGE SEUIL DETENSION):

Paramètre le seuil de tension de diagnostique minimum de l'entrée CC du CD200. Si cette tension descend au-dessous de cette valeur, le code concerné se mettra à clignoter sur l'écran de diagnostique du CD200. Le CD200 continuera néanmoins à "allumer" quel que soit cette tension. Valeur par Défaut = 6 volts.

9.13 ENABLE LED DIAGNOSTICS FLAG (LED HABILITATION DRAPEAU DIAGNOSTIQUES):

Lorsque cette LED d'état (LED status flag) est activée, les codes dignostiques clignotants (BLINK CODES DIAGNOSTICS) des entrées primaires et secondaires sont habilités. Code par Défaut = ON.

9.14 SWITCH CAL (CALIBRATION CONTACTEUR):

Paramètre la valeur de retard de chaque position du contacteur de calage manuel (TIMING SWITCH) du CD200. La gamme d'entrée est de 0 à 25.5° du retard moteur. Les entrées actives apparaissent en bleu. Les valeurs par Défaut sont : 7-6-5-4-3-2-1. Si une valeur de 2° par position du Contacteur est désirée, entrer 14-12-10-8-6-4-2.

9.15 LOOP CAL (CALIBRATION BOUCLE):

Paramètrent la table des valeurs interpolées entre le retard de l'allumage et le signal réel de la boucle analogique. Ceci permet à l'utilisateur de créer des cartes de calage personnalisées en fonction des signaux d'entrée réels. La gamme d'entrée est de 0 à 25.5° du retard moteur. Les entrées actives apparaissent en bleu. Le séquence par Défaut est de 0° à 4 mA, 16° de retard à 20 mA.

9.16 RPM CAL (CALIBRATION DEST/M):

Paramètrent la table des valeurs interpolées entre le retard de l'allumage et la vitesse du moteur. Ceci permet à l'utilisateur de créer des courbes de calage personnalisées en fonction de la vitesse du moteur. La gamme d'entrée est de 0 à 25.5° du retard moteur. Les entrées actives apparaissent en bleu. La séquence par Défaut est de 6° de Retard à 0 t/m, diminuant à 0° de Retard à 600 t/m

9.17 CYLINDER CAL (CALIBRATION CYLINDRES):

Paramètrent la quantité des retards individuels en plus du retard général de chaque sortie individuelle. Ceci permet de transformer électroniquement des valeurs de calage symétriques en valeurs asymétriques. Gamme d'Entrées o à 50 ° du retard. La valeur par Défaut est de o. Contactez Hatraco ou le Fabricant pour plus de détails.

9.18 ENERGY FLAGS (BOUTONS DETENSION PRIMAIRE):

Selectionnez une des quatre valeurs d'energie de réglage pour le CD200:

Bit 1	0FF	Bit 0	OFF	Vcap = 150 volts
Bit 1	0FF	Bit 0	ON	Vcap = 160 volts
Bit 1	ON	Bit 0	0FF	Vcap = 170 volts
Bit 1	ON	Bit 0	ON	Vcap = 180 volts

Réglage par Défaut : 160 volts.

9.19 ENABLE SLAVE FIRING FLAG (HABILITATION DU "DRAPEAU 2° ALLUMAGE") - # 791070-12 UNIQUEMENT:

Lorsque cette LED d'état est sous tension, l'allumage générerera une 2° étincelle à chaque (x+1) impulsion de référence. Pour une plateau de (6+1), le système allumera 12 fois lorsque ce drapeau (flag) est allumé, et 6 fois s'il est éteint. Pour modifier cet état via le Programme du Terminal, le moteur doit être arreté et le câble G (G-Lead) doit être à la masse.

9.20 SLAVE FIRING ANGLE SETTING (REGLAGE DE L'ANGLE DU "2° ALLUMAGE") - # 791070-12 UNIQUEMENT):

Paramètre l'angle du "2° allumage" en fonction des angles normaux qui sont générés à chaque (6+1) impulsion de référence. Gamme d'entrées : de 25.0° à 60.0° (pour un moteur 12 cylindres 4 temps). L'angle du 2° allumage à configurer sera toujours le plus petit des deux. Par exemple, que la valeur soit de 30 à 90° ou 90 à 30°, l'angle du 2° allumage devra être de 30°. Pour modifier cet état via le Programme du Terminal, le moteur doit être arreté et le câble de Masse (G-Lead) doit être raccordé (à la masse).

Les séquences ci-dessous sont applicables pour les # 791070-12:

N° DE CYL	ANGLE D'ALLUMAGE	2° ALLUMAGE	CABLAGE
8	60°-120°	60°	FIG. 10
8	120°-60°	60°	FIG. 11
10	54°-90°	54°	FIG. 10
10	90°-54°	54°	FIG. 11
12	30°-90°	30°	FIG. 10
12	40°-80°	40°	FIG. 10
12	50°-70°	50°	FIG. 10
12	55°-65°	55°	FIG. 10
12	60°-EVEN	60°	FIG. 10
12	75°-45°	45°	FIG. 11
12	90°-30°	30°	FIG. 11

10.0 FONCTIONS APPARAISSANT SUR UN PC

10.1 ENGINE RPM (VITESSE DU MOTEUR):

Indique la vitesse du moteur en RPM (en t/m, basée sur le signal du plateau)

10.2 SPARKTIMING (CALAGE):

Indique le calage général (en degrés) avant PMH. Cette valeur représente celle de l'ALIGNEMENT MECANIQUE moins le RETARD TOTAL. De faibles différences peuvent apparaîtrent entre cette valeur et celle lue sur une lampe stroboscopique ceci parceque la valeur entrée pour l'ALIGNEMENT MECANIQUE peut être légèrement différente de la VALEUR ANGULAIRE REELLE lorsque l'impulsion est reçue par le CD200. Dans ce cas, la valeur de calage (SPARK-TIM-ING) devra être calée sur celle de la Lampe Stroboscopique en modifiant l'entrée de la valeur mécanique (LINE UP ANGLE).

10.3 SWITCH POSITION (POSITION DU CONTACTEUR MANUEL):

Indique dans quelle position le Contacteur Manuel (Timing Switch) se trouvant sur le boîtier du CD200.

10.4 LOOP INPUT (ENTREE BOUCLE):

Indique la valeur de l'entrée exterieure de la boucle.

10.5 OBSERVED DISC (LECTURES DU PLATEAU):

Indique le noimbre d'événements (percages ou protubérences) reconnus par le CD200 au moment de la lecture.

10.6 INSERTION RETARD (RETARDS INSERES):

Indique le montant total des insertions de retard électroniques au moment de la lecture.

10.7 SWITCH RETARD (RETARDS CONTACTEUR):

Indique le montant total des insertions de retard additionés par le Contacteur Manuel (Timing Switch) au moment de la lecture.

10.8 LOOP RETARD (RETARDS BOUCLE):

Indique le montant total des insertions de retard additionnés par par la boucle comparé à celle du Tableau du Terminal au moment de lecture.

10.9 RPM RETARD (RETARD VITESSE):

Indique la valeur exacte du retard accumulée par la vitesse comparée à celle du Tableau du Terminal au moment de la lecture.

10.10 TOTAL RETARD (RETARD TOTAL):

Indique le retard total au moment de la lecture. Cette valeur est l'addition des Retard Inséré (INSERTION RETARD), Retard Contacteur (SWITCH RETARD), Retard Boucle (LOOP RETARD) et Retard Vitresse (RPM RETARD).

10.11 COMPTEUR (COUNTER):

Indique la quantité de tours de plateau (cycles moteurs) enregistrée depuis la dernière mise en route.

10.12 PURGE COUNTER (COMPTEUR PURGES):

Au démarrage, indique le nombre de Cycles de Purge restant à effectuer avant que l'allumage ne soit activé.

10.13 SUPPLY VOLTAGE (TENSION D'ALIMENTATION):

Indique la tension (CC) mesurée à l'entrée du CD200.

10.14 SPARK REF - A, B, C, ETC. (REF - A, B, C, ETC):

Indique le nombre guide de calage pour chaque cylindre.

10.15 SYNCING (SYNCRONISATION):

Au rouge, indique qu'un signal de rotation a été capté et que le processus de syncronisation est en cours de démarrage.

10.16 INSYNC1:

Au rouge, indique que le repère d'entrée a été reconnu une fois.

10.17 INSYNC2:

Au rouge, indique que le repère a été reconnu une 2° fois et que l'allumage est prêt.

10.18 PURGING (PURGE):

Au rouge, indique que la syncronisation est terminée et que le décompte des cycles de purge a commencé.

10.19 TRYING (ESSAI):

Au rouge, indique que le CD200 essaye d'allumer, mais qu'un allumage correct n'a pas encore eu lieu.

10.20 FIRING (ALLUMAGE):

Au rouge, indique que le CD200 allume correctement les Entrées du Primaire.

10.21 CRANKING (DEMARREUR):

Au rouge, indique une vitesse en-dessous de celle paramétrée pour le démarrage effectif.

10.22 RUNNING (EN ROUTE):

Au rouge, indique une vitesse au-dessus de celle paramétrée pour le démarrage effectif.

10.23 DISC ERROR (ERREUR PLATEAU):

Au rouge, indique que le Drapeau d'Etat de Plateau (DISC STATUS FLAG) est activé et que le patron (PATTERN) capté ne correspond pas à celui du type de Plateau (DISC TYPE) sélectionné.

10.24 G-LEAD (CABLE DE MASSE):

Au rouge, indique que le cable de masse (G LEAD) est à la masse.

10.25 REMOTE (COMMANDE A DISTANCE):

Au rouge, indique qu'une commande d'arrêt série est activée.

10.26 SD-LEAD (CABLE D'ARRET):

Au rouge, indique qu'un arrêt a été effectué, résultat d'une mise à la masse du cable "G LEAD".

10.27 SD-REMOTE (ARRET A DISTANCE):

Au rouge, indique qu'un arrêt a été effectué, résultat d'une commande d'arrêt série.

10.28 SD-OVERSPEED (ARRET SURVITESSE):

Au rouge, indique un arrêt, le moteur ayant atteint une vitesse supérieure au seuil paramètré.

10.29 WD0G1:

Au rouge, indique que le micro-processeur s'est re-booté après remise sous tension.

10.30 WD0G2:

Au rouge, indique que le microprocesseur este en cours de "re-booting". Ne pas tenir compte du 1° clignotement à la mise sous tension.

10.31 CHKSUM (AUTO CONTROLE PROCESSEUR):

Au rouge, indique une erreur checksum du microprocesseur.

10.32 LOW VOLT (FAIBLE TENSION):

Au rouge, indique que la tension d'alimentation (cc) est a la tension minimum paramètrée ou en-dessous.

10.33 NO CHARGE (PAS DE DECHARGE):

Au rtouge, indique que le condensateur primaire n'est pas arrivé à se charger au cours des ~2 dernières secondes.

10.34 PRIMARY OPEN (CIRCUIT PRIMAIRE OUVERT):

Au rouge, indique qu'une détection d'ouverture (circuit coupé) du circuit primaire a été detectée au cours des ~2 dernières secondes.

10.35 PRIMARY SHORT (COURT-CIRCUIT PRIMAIRE):

Au rouge, indique qu'un état de court-circuit dans le circuiot primaire a été détecté durant les ~2 dernières secondes.

10.36 SECONDARY OPEN (COURT-CIRCUIT SECONDAIRE):

Au rouge, indique qu'un état de court-circuit a été detecté dans le circuit secondaire au cours des ~2 dernières secondes.

10.37 CRANKS LOG (ETAT DES TENTATIVES DE DEMARRAGE):

Indique le nombre total de tentatives de démarrage enregistrées par le CD200.

10.38 STARTS LOG (ETAT DES DEMARRAGES EFFECTIFS):

Indique le nombre total de démarrages effectifs enregistrés par le CD200 ainsi que définis par la vitesse paramètrée.

10.39 CYCLE LOG (NOMBRE DE CYCLES):

Nombre total de cycles moteurs enregistrés par le CD200.

10.40 COLD BOOT LOG:

Indique le nombre de fois que la tension CC d'entrée à été coupée.

10.41 WARM BOOT LOG:

Indique le nombre de fois que le microprocesseur a redémarré sous des conditions normales.

10.42 GRAPHIC DISPLAY (AFFICHEUR GRAPHIQUE):

Le terminal du Soft du CD200 Terminal fourni en temps réel un Affichage Graphique du nombre de Diagnostiques Secondaires (SECONDARY DIAG NUMBERS), le calage général du moteur (y-axis/10) et de la vitesse du moteur (Y-axis x 10).

11.0 CODES DIAGNOSTIQUES CLIGNOTANTS (CD200 UNIT LED DIAGNOSTIC BLINK CODES)

11.1 CD200 IGNITION BLINK CODES (CODES DIAGNOSTIQUES CLIGNOTANTS):

Lorsque le SIGNAL LED des Diagnostiques (LED Diags status flag) est habilité (bleu) en utilisant le soft du terminal du CD200, la matrice clignotante de la LED situé sur le coté du boîtier du CD200 peut servir à interpréter l'état général des Diagnostiques sans pour autant utiliser le Soft du Terminal. Pour chaque groupe décrit cidessous l'état des Diagnostiques est listé en fonction du nombre de clignotement. La LED est allumée environ 2 secondes entre chaque séquence clignotante, et le clignotement étant de plus en plus rapide selon le signal.

11.2 SIGNAUX LED MOTEUR A L'ARRET:

ON – PERMANENT – ON = PRET (NOUVEAU DÉMARRAGE OU DERNIER ESSAIS IN TEROMPU)

ON - 1 CLIGN.- ON = ALLUMAGE AU DERNIER TOUR (CALAGE)

ON - 2 CLIGN.- ON = ARRET (G-LEAD A LA MASSE DURANT LA MARCHE)

ON – 3 CLIGN.– ON = ARRET (SUR DEMANDE DE LA COMMANDE A DISTANCE DU RANT LA MARCHE)

ON - 4 BLINK - ON = SHUTDOWN (BY OVERSPEED WHEN RUNNING)

ON - 5 BLINK - ON = WRONG DISK PATTERN (SENSED ON LAST START ATTEMPT)

ON - 6 BLINK - ON = LOW SUPPLY VOLTAGE (BELOW THRESHOLD WHEN RUNNING)

11.3 LED SIGNALS WITH ENGINE CRANKING:

Rotating, and still below running RPM.

ON/OFF/ON/OFF = PURGING (off first input pulse, toggles each revolution of purge)
ON Steady = FIRING NORMALLY (RPM below running set point value)

OFF = WRONG DISC PATTERN DETECTED

11.4 LED SIGNALS WITH ENGINE RUNNING:

When firing, and above run speed.

ON – STEADY = FIRING NORMALLY (NO DIAGNOSTICS TO REPORT)

ON - 1 BLINK - ON = OPEN SECONDARY ALARM

ON - 2 BLINK - ON = PRIMARY SHORT ALARM

ON - 3 BLINK - ON = PRIMARY OPEN ALARM

ON - 4 BLINK - ON = NO CHARGE ALARM

ON - 6 BLINK - ON = LOW SUPPLY VOLTAGE

12.0 RS-485 COMMUNICATIONS, MODBUS RTU, 1-8 CYL.

12.1 Le CD200 est avec la norme Modicon Modbus RTU. Le nombre maximum de registres pouvant être lus à la fois est limité à 32. Le nombre maximum de "booleans" pouvant être lus à al fois est limité à 256. Toutes les communications sont de 8 data bits, sans parité, 1 stop bit. La Fréquence peut être sélectionnée pour 9600, 19200, 38400, 57600 Bauds. La liste d'addresse MODBUS des moteurs de 1–8 cylindres est ci-dessous :

12.2 24 READ-ONLY STATUS BITS SUPPORTS READ IN GROUPS ONLY

ADDRESS	FUNCTION
10001	Syncing
10002	InSync1
10003	InSync2
10004	Purging
10005	Trying
10006	Firing
10007	DoubleStrike
10008	FIRED
10009	Cranking
10010	Running
10011	Wrong Disk
10012	GLead Shutdown Grounded
10013	Remote Shutdown Present
10014	GLead Shutdown Logged
10015	Remote Shutdown Logged
10016	Overspeed Shutdown Logged
10017	WDOG1 Reset Latched
10018	WDOG2 Reset Event
10019	CheckSum Error
10020	LOW Supply Voltage
10021	No Charge
10022	Open Primary
10023	Shorted Primary
10024	Open Secondary

12.3 32 READ-ONLY STATUS REGISTERS

ADDRESS	FUNCTION
30001	Input Bit Mirror 10016-10001
30002	Input Bit Mirror 10032-10017
30003	Input Bit Mirror 10048-10033
30004	Input Bit Mirror 10064-10049
30005	RPM
30006	Timing xxx.xDEG signed
30007	Switch Position 1-8
30008	Current Loop Input xx.xmA
30009	Disk Observed X+1
30010	Insertion Retard xxx.xDeg
30011	Switch Retard xxx.xDeg
30012	Loop Retard xxx.xDeg
30013	RPM Retard xxx.xDeg
30014	Total Retard xxx.xDeg
30015	Cycle Counter HI
30016	Cycle Counter LO
30017	Supply Voltage xx.xVolts
30018	Spark Ref. Num. Output 1
30019	Spark Ref. Num. Output 2
30020	Spark Ref. Num. Output 3
30021	Spark Ref. Num. Output 4
30022	Spark Ref. Num. Output 5
30023	Spark Ref. Num. Output 6
30024	Spark Ref. Num. Output 7
30025	Spark Ref. Num. Output 8
30026	Purge Delay Index Down Counter
30027	Distributor MUX Code 0-15
30028	Period Predivider
30029	Period MS16bits
30030	Period LS16bits
30031	FireStat: DelayStat
30032	KEYCOMMAND

12.4 8 READ/WRITE CONFIGURATION BITS SUPPORTS READ AS GROUP ONLY SUPPORTS WRITE SINGLE ONLY

ADDRESS	FUNCTION		
00001	DISK ON CAM=0 CRANK=1		
00002	TEST FOR PROPER DISK YES=1		
00003	ENABLE SECONDARY DIAGS YES=1		
00004	ENERGY BITO 00=~160 01=~170		
00005	ENERGY BIT1 10=~180 11=~190		
00006	spare		
00007	spare		
00008	spare		

12.5 4 READ/WRITE REGISTERS MIRROR COIL BITS

ADDRESS	FUNCTION
40001	REG40001=CoilBits 00016-00001
40002	REG40002=CoilBits 00032-00017
40003	REG40003=CoilBits 00048-00033
40004	REG40004=CoilBits 00064-00049

12.6 7 READ/WRITE REGISTERS REGARDING APPLICATION

ADDRESS	FUNCTION		
40005	Disk+1 2,3,4,5,6,7,8,9,10,12		
40006	Disk Lineup to TDC xx.x DEG		
40007	Insertion Ret MIN=2.0 DEG xx.x		
40008	Purge Delay Cycles 0-255		
40009	RPM Over Speed Setpoint		
40010	RPM Crank to Run Threshold		
40011	Low Supply Voltage Limit xx.xV		

12.7 8 READ/WRITE REGISTERS FOR TIMING SWITCH RET. TABLE

ADDRESS	FUNCTION		
40033	TIMING SWITCH POS 1	DEG	
40034	TIMING SWITCH POS 2	DEG	
40035	TIMING SWITCH POS 3	DEG	
40036	TIMING SWITCH POS 4	DEG	
40037	TIMING SWITCH POS 5	DEG	
40038	TIMING SWITCH POS 6	DEG	
40039	TIMING SWITCH POS 7	DEG	
40040	TIMING SWITCH POS 8	DEG	

12.8 8 READ/WRITE REGISTERS FOR CYLINDER RET. TABLE

ADDRESS	FUNCTION		
40041	OUTPUT 1 LINEUP RETARD	DEG	
40042	OUTPUT 2 LINEUP RETARD	DEG	
40043	OUTPUT 3 LINEUP RETARD	DEG	
40044	OUTPUT 4 LINEUP RETARD	DEG	
40045	OUTPUT 5 LINEUP RETARD	DEG	
40046	OUTPUT 6 LINEUP RETARD	DEG	
40047	OUTPUT 7 LINEUP RETARD	DEG	
40048	OUTPUT 8 LINEUP RETARD	DEG	

12.9 21 READ/WRITE REGISTERS FOR LOOP RET. TABLE

ADDRESS	FUNCTION		
40049	LOOP RET MAP 0mA 0.00V	DEG	
40050	LOOP RET MAP 1mA 0.25V	DEG	
40051	LOOP RET MAP 2mA 0.50V	DEG	
40052	LOOP RET MAP 3mA 0.75V	DEG	
40053	LOOP RET MAP 4mA 1.00V	DEG	
40054	LOOP RET MAP 5mA 1.25V	DEG	
40055	LOOP RET MAP 6mA 1.50V	DEG	
40056	LOOP RET MAP 7mA 1.75V	DEG	
40057	LOOP RET MAP 8mA 2.00V	DEG	
40058	LOOP RET MAP 9mA 2.25V	DEG	
40059	LOOP RET MAP 10mA 2.50V	DEG	
40060	LOOP RET MAP 11mA 2.75V	DEG	
40061	LOOP RET MAP 12mA 3.00V	DEG	
40062	LOOP RET MAP 13mA 3.25V	DEG	
40063	LOOP RET MAP 14mA 3.50V	DEG	
40064	LOOP RET MAP 15mA 3.75V	DEG	
40065	LOOP RET MAP 16mA 4.00V	DEG	
40066	LOOP RET MAP 17mA 4.25V	DEG	
40067	LOOP RET MAP 18mA 4.50V	DEG	
40068	LOOP RET MAP 19mA 4.75V	DEG	
40069	LOOP RET MAP 20mA 5.00V	DEG	

12.10 31 READ/WRITE REGISTERS FOR RPM RET. TABLE

ADDRESS	FUNCTION	
40070	RPM RET MAP 0000 RPM	DEG
40071	RPM RET MAP 0100 RPM	DEG
40072	RPM RET MAP 0200 RPM	DEG
40073	RPM RET MAP 0300 RPM	DEG
40074	RPM RET MAP 0400 RPM	DEG
40075	RPM RET MAP 0500 RPM	DEG
40076	RPM RET MAP 0600 RPM	DEG
40077	RPM RET MAP 0700 RPM	DEG
40078	RPM RET MAP 0800 RPM	DEG
40079	RPM RET MAP 0900 RPM	DEG
40080	RPM RET MAP 1000 RPM	DEG
40081	RPM RET MAP 1100 RPM	DEG
40082	RPM RET MAP 1200 RPM	DEG
40083	RPM RET MAP 1300 RPM	DEG
40084	RPM RET MAP 1400 RPM	DEG
40085	RPM RET MAP 1500 RPM	DEG
40086	RPM RET MAP 1600 RPM	DEG
40087	RPM RET MAP 1700 RPM	DEG
40088	RPM RET MAP 1800 RPM	DEG
40089	RPM RET MAP 1900 RPM	DEG
40090	RPM RET MAP 2000 RPM	DEG
40091	RPM RET MAP 2100 RPM	DEG
40092	RPM RET MAP 2200 RPM	DEG
40093	RPM RET MAP 2300 RPM	DEG
40094	RPM RET MAP 2400 RPM	DEG
40095	RPM RET MAP 2500 RPM	DEG
40096	RPM RET MAP 2600 RPM	DEG
40097	RPM RET MAP 2700 RPM	DEG
40098	RPM RET MAP 2800 RPM	DEG
40099	RPM RET MAP 2900 RPM	DEG
40100	RPM RET MAP 3000 RPM	DEG

12.11 7 READ/WRITE MISC. REGISTERS

ADDRESS	FUNCTION
40122	Crank Counter
40123	Start Counter
40124	Cycle Counter HIGH
40125	Cycle Counter LOW
40126	REG40005 MSB=BAUD LSB=NODEID fixed 9600n81:node1
40127	Cold Boot (powerup) Count
40128	Warm Boot (reset) Count

13.0 RS-485 COMMUNICATIONS, MODBUS RTU, 12 CYL.

13.1 The CD200 is compliant to the Modicon Modbus RTU standard. Maximum number of registers that can be read at one time is limited to 32. Maximum number of booleans that can be read at one time is limited to 256. All communications are 8 data bits, no parity, 1 stop bit. The baud rate is selectable for 9600, 19200, 38400, 57600. The MODBUS address list for 12-cylinder engines follows:

13.2 24 READ-ONLY STATUS BITS READABLE IN MULTIPLES OF 8 BITS STARTING AT 8-BIT BOUNDARIES

ADDRESS	FUNCTION		
10001	Syncing		
10002	InSync1		
10003	InSync2		
10004	Purging		
10005	Trying		
10006	Firing		
10007	Strike2		
10008	FIRED		
10009	Cranking		
10010	Running		
10011	Wrong Disk		
10012	GLead Shutdown Grounded		
10013	Remote Shutdown Present		
10014	GLead Shutdown Logged		
10015	Remote Shutdown Logged		
10016	Overspeed Shutdown Logged		
10017	WDOG1 Reset Latched		
10018	WD0G2 Reset Event		
10019	CheckSum Error		
10020	LOW Supply Voltage		
10021	No Charge		
10022	Open Primary		
10023	Shorted Primary		
10024	Open Secondary		

13.3 READ ONLY STATUS REGISTERS

ADDRESS	FUNCTION		
30001	Input Bit Mirror 10016–10001		
30002	Input Bit Mirror 10032-10017		
30003	Input Bit Mirror 10048-10033		
30004	Input Bit Mirror 10064-10049		
30005	RPM		
30006	Timing xxx.xDEG signed		
30007	Switch Position 1-8		
30008	Current Loop Input xx.xmA		
30009	Disk Observed X+1		
30010	Insertion Retard xxx.xDeg		
30011	Switch Retard xxx.xDeg		
30012	Loop Retard xxx.xDeg		
30013	RPM Retard xxx.xDeg		
30014	Total Retard xxx.xDeg		
30015	Cycle Counter HI		
30016	Cycle Counter LO		
30017	Supply Voltage xx.xVolts		
30018	Spark Ref. Num. Output 1		
30019	Spark Ref. Num. Output 2		
30020	Spark Ref. Num. Output 3		
30021	Spark Ref. Num. Output 4		
30022	Spark Ref. Num. Output 5		
30023	Spark Ref. Num. Output 6		
30024	Spark Ref. Num. Output 7		
30025	Spark Ref. Num. Output 8		
30026	Spark Ref. Num. Output 9		
30027	Spark Ref. Num. Output A		
30028	Spark Ref. Num. Output B		
30029	Spark Ref. Num. Output C		
30034	Purge Delay Index Down Counter		
30035	Distributor MUX code 0-15		
30036	KEYCOMMAND		
30037	Period Predivider		
30038	Period MS16BITS		
30039	Period LS16BITS		
30040	FireStat:DelayStat		

13.4 8 READ/WRITE CONFIGURATION BITS SUPPORTS WRITE SINGLE ONLY READABLE IN MULTIPLES OF 8 BITS STARTING AT 8BIT BOUNDARIES

ADDRESS	FUNCTION		
00001	DISK ON CAM=0 CRANK=1		
00002	TEST FOR PROPER DISK YES=1		
00003	ENABLE SECONDARY DIAGS YES=1		
00004	ENERGY BITO 00=~160 01=~170		
00005	ENERGY BIT1 10=~180 11=~190		
00006	SLAVE		
00007	reserved		
00008	reserved		

13.5 4 READ/WRITE REGISTERS MIRROR COIL BITS

ADDRESS	FUNCTION
40001	REG40001=CoilBits 00016-00001
40002	REG40002=CoilBits 00032-00017
40003	REG40003=CoilBits 00048-00033
40004	REG40004=CoilBits 00064-00049

13.6 8 READ/WRITE REGISTERS REGARDING APPLICATION

ADDRESS	FUNCTION		
40005	Disk+1 2,3,4,5,6,7,8,9,10,12		
40006	Disk Lineup to TDC xx.x DEG		
40007	Insertion Ret MIN=2.0 DEG xx.x		
40008	Purge Delay Cycles 0-255		
40009	RPM Over Speed Setpoint		
40010	RPM Crank to Run Threshold		
40011	Low Supply Voltage Limit xx.xV		
40012	SLAVE ANGLE xx.x DEG		

13.7 12 READ/WRITE REGISTERS FOR CYLINDER RET. TABLE

ADDRESS	FUNCTION	
40017	OUTPUT 1 EXTRA RETARD	DEG
40018	OUTPUT 2 EXTRA RETARD	DEG
40019	OUTPUT 3 EXTRA RETARD	DEG
40020	OUTPUT 4 EXTRA RETARD	DEG
40021	OUTPUT 5 EXTRA RETARD	DEG
40022	OUTPUT 6 EXTRA RETARD	DEG
40023	OUTPUT 7 EXTRA RETARD	DEG
40024	OUTPUT 8 EXTRA RETARD	DEG
40025	OUTPUT 9 EXTRA RETARD	DEG
40026	OUTPUT 10 EXTRA RETARD	DEG
40027	OUTPUT 11 EXTRA RETARD	DEG
40028	OUTPUT 12 EXTRA RETARD	DEG

13.8 8 READ/WRITE REGISTERS FOR TIMING SWITCH RET. TABLE

ADDRESS	FUNCTION		
40033	TIMING SWITCH POS 0	DEG	
40034	TIMING SWITCH POS 1	DEG	
40035	TIMING SWITCH POS 2	DEG	
40036	TIMING SWITCH POS 3	DEG	
40037	TIMING SWITCH POS 4	DEG	
40038	TIMING SWITCH POS 5	DEG	
40039	TIMING SWITCH POS 6	DEG	
40040	TIMING SWITCH POS 7	DEG	

13.9 21 READ/WRITE REGISTERS FOR LOOP RET. TABLE

ADDRESS	FUNCTION	
40049	LOOP RET MAP OmA 0.00V	DEG
40050	LOOP RET MAP 1mA 0.25V	DEG
40051	LOOP RET MAP 2mA 0.50V	DEG
40052	LOOP RET MAP 3mA 0.75V	DEG
40053	LOOP RET MAP 4mA 1.00V	DEG
40054	LOOP RET MAP 5mA 1.25V	DEG
40055	LOOP RET MAP 6mA 1.50V	DEG
40056	LOOP RET MAP 7mA 1.75V	DEG
40057	LOOP RET MAP 8mA 2.00V	DEG
40058	LOOP RET MAP 9mA 2.25V	DEG
40059	LOOP RET MAP 10mA 2.50V	DEG
40060	LOOP RET MAP 11mA 2.75V	DEG
40061	LOOP RET MAP 12mA 3.00V	DEG
40062	LOOP RET MAP 13mA 3.25V	DEG
40063	LOOP RET MAP 14mA 3.50V	DEG
40064	LOOP RET MAP 15mA 3.75V	DEG
40065	LOOP RET MAP 16mA 4.00V	DEG
40066	LOOP RET MAP 17mA 4.25V	DEG
40067	LOOP RET MAP 18mA 4.50V	DEG
40068	LOOP RET MAP 19mA 4.75V	DEG
40069	LOOP RET MAP 20mA 5.00V	DEG
	-	

13.10 31 READ/WRITE REGISTERS FOR RPM RET. TABLE

40070 RPM RET MAP 0000 RPM DEG 40071 RPM RET MAP 0100 RPM DEG 40072 RPM RET MAP 0200 RPM DEG 40073 RPM RET MAP 0300 RPM DEG 40074 RPM RET MAP 0400 RPM DEG 40075 RPM RET MAP 0500 RPM DEG 40076 RPM RET MAP 0600 RPM DEG 40077 RPM RET MAP 0700 RPM DEG 40078 RPM RET MAP 0800 RPM DEG 40079 RPM RET MAP 0900 RPM DEG 40080 RPM RET MAP 1000 RPM DEG 40081 RPM RET MAP 1100 RPM DEG 40082 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40083 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40084 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 400	ADDRESS	FUNCTION	
40072 RPM RET MAP 0200 RPM DEG 40073 RPM RET MAP 0300 RPM DEG 40074 RPM RET MAP 0400 RPM DEG 40075 RPM RET MAP 0500 RPM DEG 40076 RPM RET MAP 0600 RPM DEG 40077 RPM RET MAP 0700 RPM DEG 40078 RPM RET MAP 0800 RPM DEG 40079 RPM RET MAP 1000 RPM DEG 40080 RPM RET MAP 1100 RPM DEG 40081 RPM RET MAP 1200 RPM DEG 40082 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40083 RPM RET MAP 1400 RPM DEG 40084 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 400	40070	RPM RET MAP 0000 RPM	DEG
40073 RPM RET MAP 0300 RPM DEG 40074 RPM RET MAP 0400 RPM DEG 40075 RPM RET MAP 0500 RPM DEG 40076 RPM RET MAP 0600 RPM DEG 40077 RPM RET MAP 0700 RPM DEG 40078 RPM RET MAP 0800 RPM DEG 40079 RPM RET MAP 0900 RPM DEG 40080 RPM RET MAP 1000 RPM DEG 40081 RPM RET MAP 1100 RPM DEG 40082 RPM RET MAP 1200 RPM DEG 40083 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40084 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 400	40071	RPM RET MAP 0100 RPM	DEG
40074 RPM RET MAP 0400 RPM DEG 40075 RPM RET MAP 0500 RPM DEG 40076 RPM RET MAP 0600 RPM DEG 40077 RPM RET MAP 0700 RPM DEG 40078 RPM RET MAP 0800 RPM DEG 40079 RPM RET MAP 0900 RPM DEG 40080 RPM RET MAP 1000 RPM DEG 40081 RPM RET MAP 1100 RPM DEG 40082 RPM RET MAP 1200 RPM DEG 40083 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40084 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1600 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1700 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2800 RPM DEG	40072	RPM RET MAP 0200 RPM	DEG
40075 RPM RET MAP 0500 RPM DEG 40076 RPM RET MAP 0600 RPM DEG 40077 RPM RET MAP 0700 RPM DEG 40078 RPM RET MAP 0800 RPM DEG 40079 RPM RET MAP 0900 RPM DEG 40080 RPM RET MAP 1000 RPM DEG 40081 RPM RET MAP 1100 RPM DEG 40082 RPM RET MAP 1200 RPM DEG 40083 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40084 RPM RET MAP 1400 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1600 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1700 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2800 RPM DEG	40073	RPM RET MAP 0300 RPM	DEG
40076 RPM RET MAP 0600 RPM DEG 40077 RPM RET MAP 0700 RPM DEG 40078 RPM RET MAP 0800 RPM DEG 40079 RPM RET MAP 0900 RPM DEG 40080 RPM RET MAP 1000 RPM DEG 40081 RPM RET MAP 1100 RPM DEG 40082 RPM RET MAP 1200 RPM DEG 40083 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40084 RPM RET MAP 1400 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1700 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2800 RPM DEG	40074	RPM RET MAP 0400 RPM	DEG
40077 RPM RET MAP 0700 RPM DEG 40078 RPM RET MAP 0800 RPM DEG 40079 RPM RET MAP 0900 RPM DEG 40080 RPM RET MAP 1000 RPM DEG 40081 RPM RET MAP 1100 RPM DEG 40082 RPM RET MAP 1200 RPM DEG 40083 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40084 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1600 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 400	40075	RPM RET MAP 0500 RPM	DEG
40078 RPM RET MAP 0800 RPM DEG 40079 RPM RET MAP 0900 RPM DEG 40080 RPM RET MAP 1000 RPM DEG 40081 RPM RET MAP 1100 RPM DEG 40082 RPM RET MAP 1200 RPM DEG 40083 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40084 RPM RET MAP 1400 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1600 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40076	RPM RET MAP 0600 RPM	DEG
40079 RPM RET MAP 0900 RPM DEG 40080 RPM RET MAP 1000 RPM DEG 40081 RPM RET MAP 1100 RPM DEG 40082 RPM RET MAP 1200 RPM DEG 40083 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40084 RPM RET MAP 1400 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1600 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40077	RPM RET MAP 0700 RPM	DEG
40080 RPM RET MAP 1000 RPM DEG 40081 RPM RET MAP 1100 RPM DEG 40082 RPM RET MAP 1200 RPM DEG 40083 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40084 RPM RET MAP 1400 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1600 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1700 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40078	RPM RET MAP 0800 RPM	DEG
40081 RPM RET MAP 1100 RPM DEG 40082 RPM RET MAP 1200 RPM DEG 40083 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40084 RPM RET MAP 1400 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1600 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1700 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40079	RPM RET MAP 0900 RPM	DEG
40082 RPM RET MAP 1200 RPM DEG 40083 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40084 RPM RET MAP 1400 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1600 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1700 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40080	RPM RET MAP 1000 RPM	DEG
40083 RPM RET MAP 1300 RPM DEG 40084 RPM RET MAP 1400 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1600 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1700 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40081	RPM RET MAP 1100 RPM	DEG
40084 RPM RET MAP 1400 RPM DEG 40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1600 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1700 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40082	RPM RET MAP 1200 RPM	DEG
40085 RPM RET MAP 1500 RPM DEG 40086 RPM RET MAP 1600 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1700 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40083	RPM RET MAP 1300 RPM	DEG
40086 RPM RET MAP 1600 RPM DEG 40087 RPM RET MAP 1700 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40084	RPM RET MAP 1400 RPM	DEG
40087 RPM RET MAP 1700 RPM DEG 40088 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40085	RPM RET MAP 1500 RPM	DEG
40088 RPM RET MAP 1800 RPM DEG 40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40086	RPM RET MAP 1600 RPM	DEG
40089 RPM RET MAP 1900 RPM DEG 40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40087	RPM RET MAP 1700 RPM	DEG
40090 RPM RET MAP 2000 RPM DEG 40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40088	RPM RET MAP 1800 RPM	DEG
40091 RPM RET MAP 2100 RPM DEG 40092 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40089	RPM RET MAP 1900 RPM	DEG
40092 RPM RET MAP 2200 RPM DEG 40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40090	RPM RET MAP 2000 RPM	DEG
40093 RPM RET MAP 2300 RPM DEG 40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40091	RPM RET MAP 2100 RPM	DEG
40094 RPM RET MAP 2400 RPM DEG 40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40092	RPM RET MAP 2200 RPM	DEG
40095 RPM RET MAP 2500 RPM DEG 40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40093	RPM RET MAP 2300 RPM	DEG
40096 RPM RET MAP 2600 RPM DEG 40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40094	RPM RET MAP 2400 RPM	DEG
40097 RPM RET MAP 2700 RPM DEG 40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40095	RPM RET MAP 2500 RPM	DEG
40098 RPM RET MAP 2800 RPM DEG 40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40096	RPM RET MAP 2600 RPM	DEG
40099 RPM RET MAP 2900 RPM DEG	40097	RPM RET MAP 2700 RPM	DEG
	40098	RPM RET MAP 2800 RPM	DEG
40100 RPM RET MAP 3000 RPM DEG	40099	RPM RET MAP 2900 RPM	DEG
	40100	RPM RET MAP 3000 RPM	DEG

13.11 7 READ/WRITE MISC. REGISTERS

ADDRESS	FUNCTION
40122	Crank Counter
40123	Start Counter
40124	Cycle Counter HIGH
40125	Cycle Counter LOW
40126	REG40005 MSB=BAUD LSB=NODEID fixed 9600n81:node1
40127	Cold Boot (powerup) Count
40128	Warm Boot (reset) Count

FIG. 1 DIMENSIONS ET SPECIFICATIONS, 791070-X

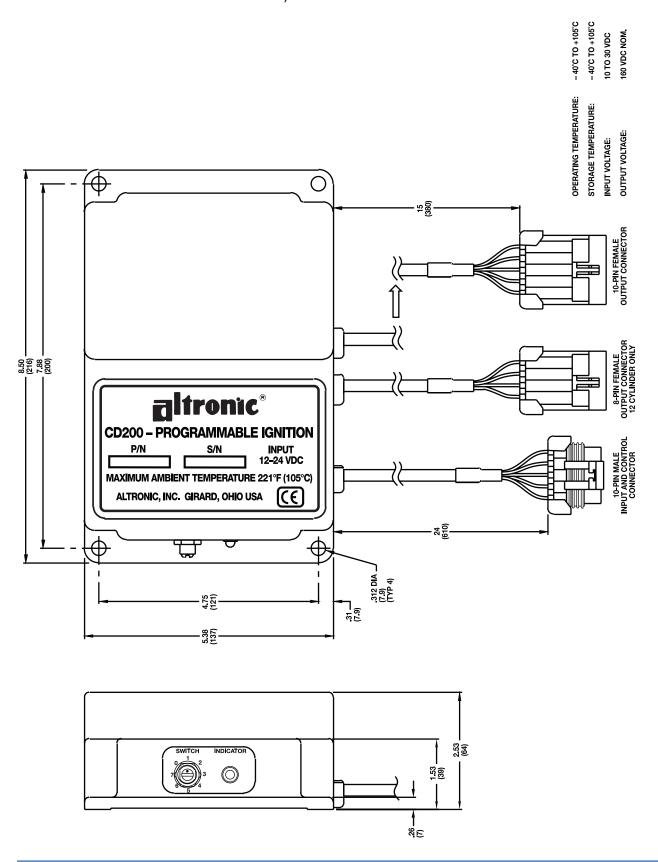


FIG. 2 DIMENSIONS ET SPECIFICATIONS, 791080-X

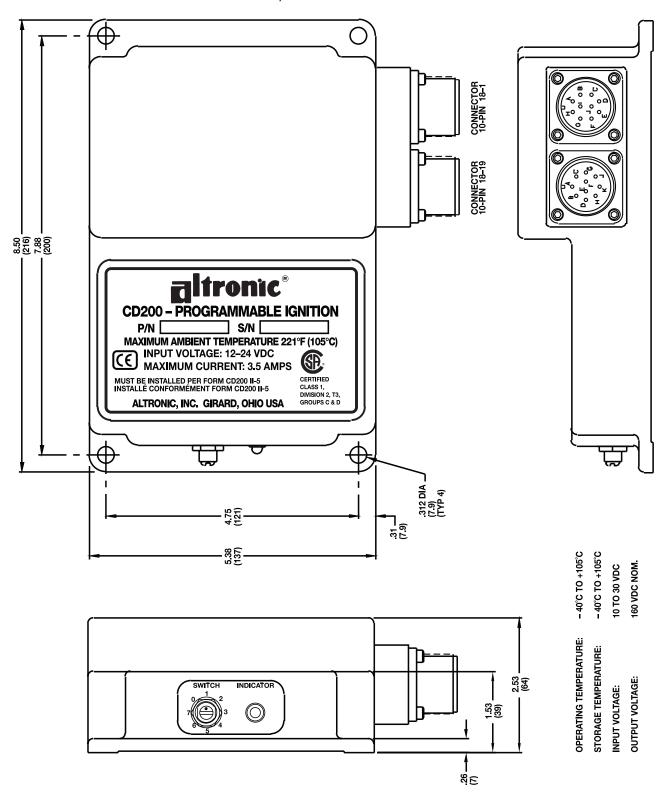


FIG. 3 CONNECTION DC POWER CD200 - PROGRAMMABLE IGNITION RIVI S.M. 12-24 VIOC MAXIMUM AMBERIT TEMPERATURE 22**F (105°C) ALTRONC, NC. GRAND, OHO USA (E) NOTE: CD200 HOUSING MUST BE GROUNDED TO POWER SUPPLY NEGATIVE AND ENGINE BLOCK. CD200 UNIT 司ftronic* EXAMPLE: 6-CYL. ENGINE, 1800 RPM $I_{AV} = \frac{3 \times 1800}{5,000} = 1.08 \text{ AMPS}$ $I_{AV} = \frac{3 \times 1800}{10,000} = 0.54 \text{ AMPS}$ N = NO. FIRINGS PER ENGINE REVOLUTION K-PIN 791070-X UNIT AVERAGE CURRENT = I_{AV} **OPERATING VOLTAGE REQUIREMENT:** 12-28 VDC (32 VDC MAX.) $I_{AV} = \frac{N \times RPM}{5,000}$ $I_{AV} = \frac{N \times RPM}{10,000}$ 791080-X UNIT GENERAL FORMULA STARTING: 8 VDC MINIMUM FUSE RATING: 10 AMP WIRE SIZE: 16 GA, (1.5 SQ. MM) MIN. 12 VDC UNIT 24 VDC UNIT CD200 UNIT SWITCH RATING: 10 AMP MIN. RUNNING: POWER SUPPLY SPECS: 25 AMPS PEAK PULSES, 5 AMPS CONTINUOUS 1. INFORMATION IS PER ONE (1) CD200 SYSTEM. FOR MULTIPLE SYSTEMS, MULTIPLY REQUIREMENTS BY NUMBER OF SYSTEMS. POWER SUPPLY NEGATIVE MUST BE GROUNDED TO ENGINE BLOCK. BAT. þ D.C. POWER SOURCE BAT. CHARGER BAT CHARGER REGULATOR 0 NOTE: 5 ALTERNATOR ď Q Q

FIG. 4 DÉTAILS CAPTEUR ET PLATEAU À TROUS

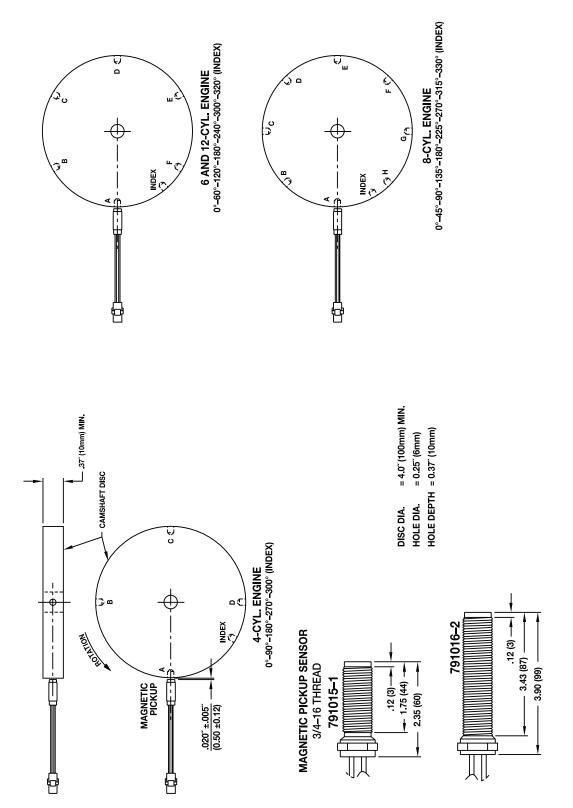


FIG. 5 CABLAGE: MOTEURS 4-CYLINDRES

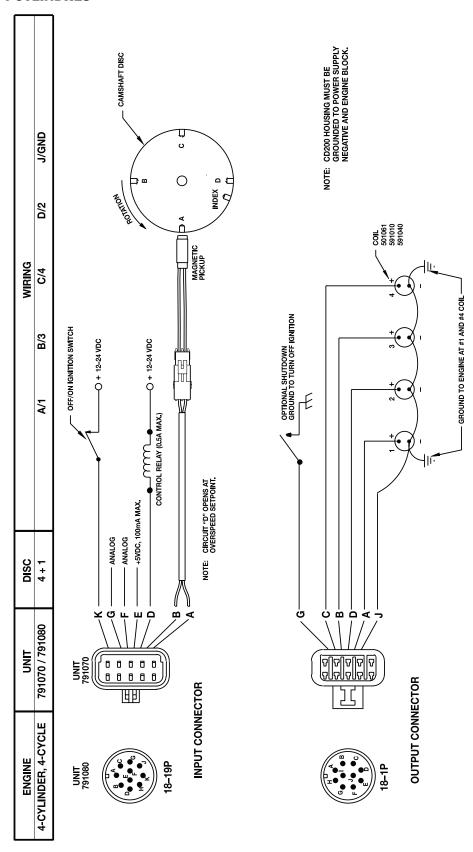


FIG. 6 CABLAGE: MOTEURS 6-CYLINDRES

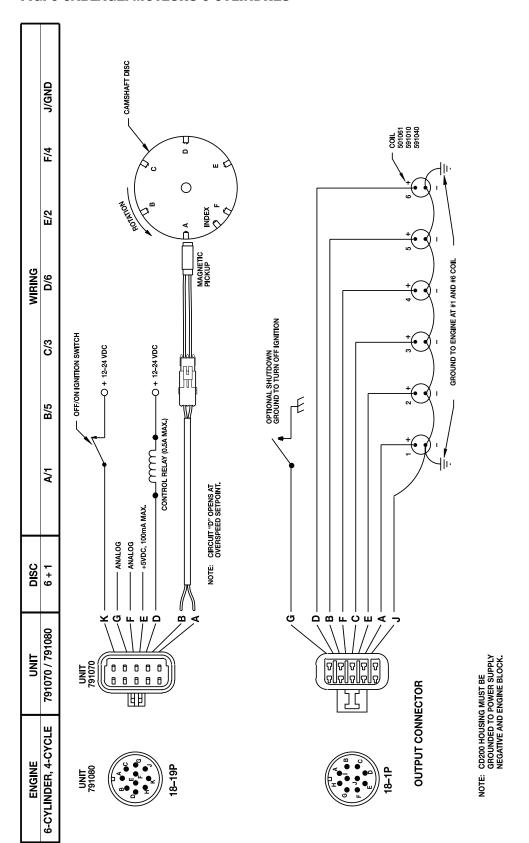


FIG. 7 CABLAGE: MOTEURS 8-CYLINDRES

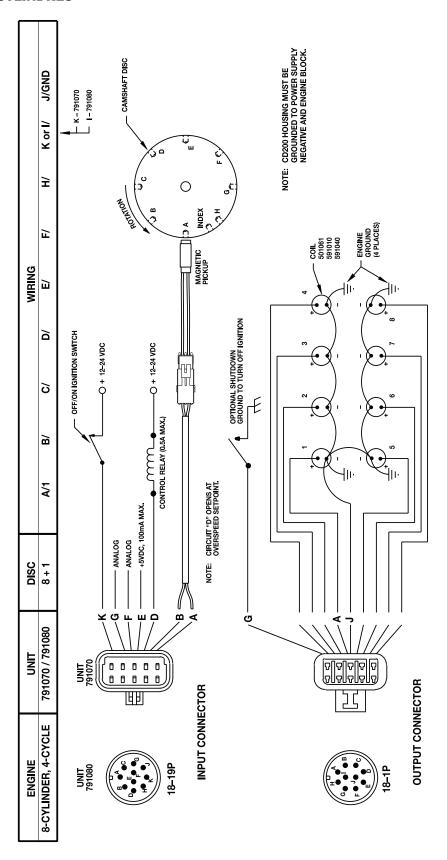


FIG. 8 CABLAGE: MOTEURS 12-CYLINDRES AVEC 15°-45° SEQUENCES - 1ère SORTIE CIL #12

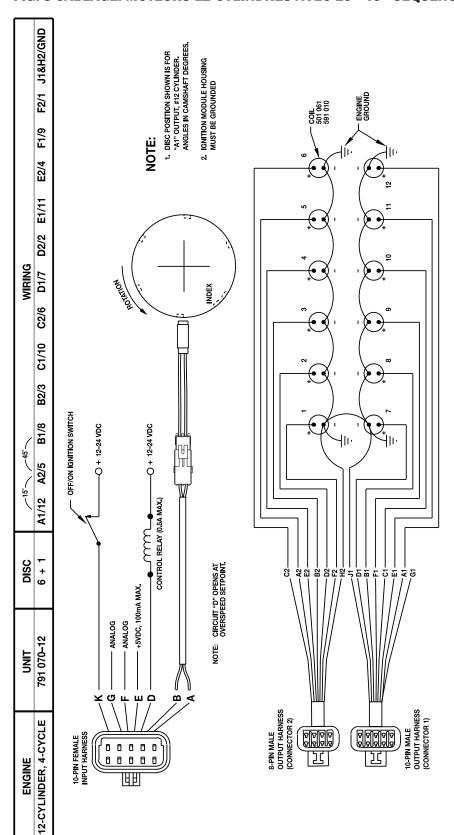


FIG. 9 CABLAGE: 12-CYLINDRES MAN 2842 LE - AVEC ARBRE À CAMES - 1ère SORTIE CIL #9

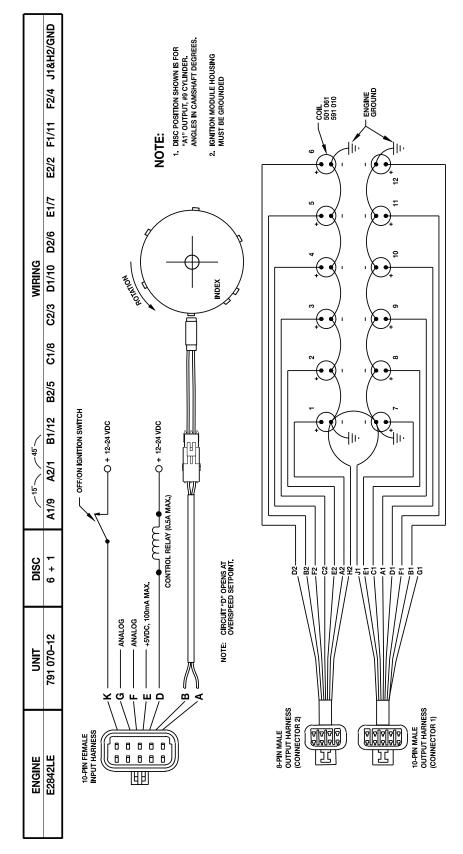
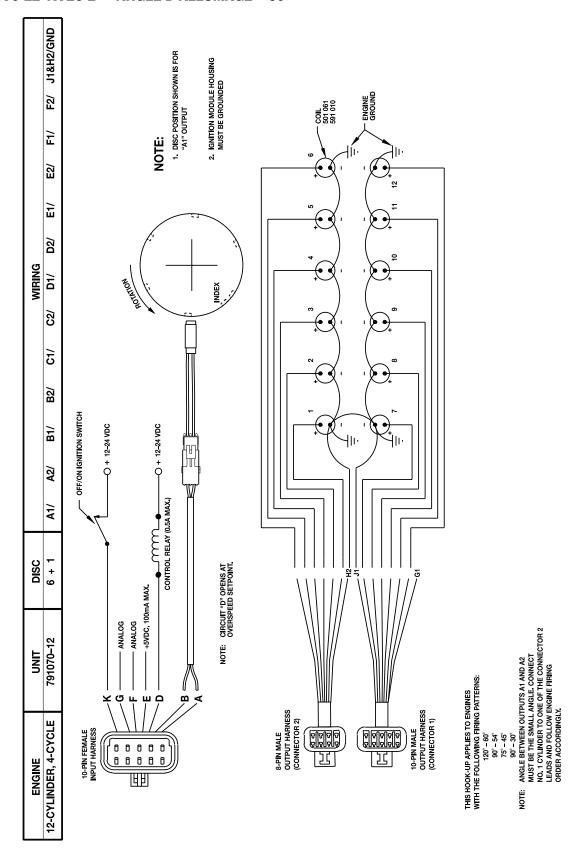


FIG. 10 791070-12 AVEC 1ER ANGLE D'ALLUMAGE $\leq 60^{\circ}$

	E2/ F1/ F2/ J1&H2/GND	NOTE: 1. DISC POSITION SHOWN IS FOR *A1" OUTPUT, #T CYLINDER. 2. IGNITION MODULE HOUSING MUST BE GROUNDED	6 COIL 501 061 501 061 501 061 691 010
WIRING	A1/1 A2/ B1/ B2/ C1/ C2/ D1/ D2/ E1/	OFF/ON IGNITION SWITCH O + 12-24 VDC DSA MAX, INDEX	
UNIT DISC	12	ANALOG ANALOG +5VDC, 100mA MAX. CONTROL RELAY (0.5a MAX.) NOTE: GIRCUIT "D" OPENS AT OVERSPEED SETPOINT.	HAS:
ENGINE	12-CYLINDER, 4-CYCLE	10-PIN MALE COUTPUT MANUESS COUNDUTETOR 11	R-PIN MALE 8-PIN MALE 8-PIN MALE CONTPUT HARNESS (CONNECTOR 2) THIS HOOK-UP APPLIES TO ENGINES WITH THE FOLLOWING FIRING PATTERNS: \$67-100' \$67-60' \$67-66' 60' EVEN

FIG. 11 791070-12 AVEC 1ER ANGLE D'ALLUMAGE > 60°



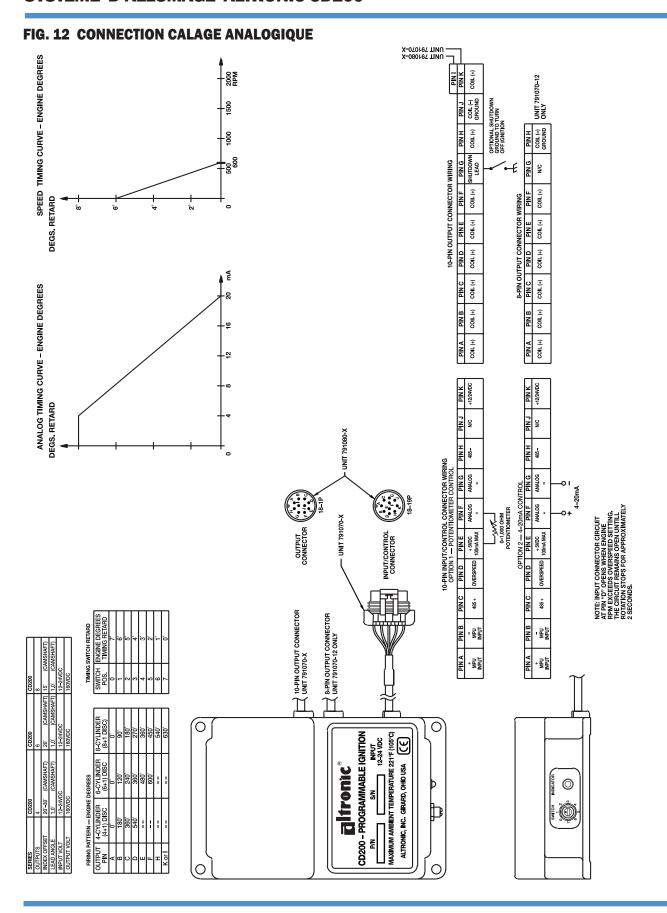


FIG. 13 DU PC AU CD200

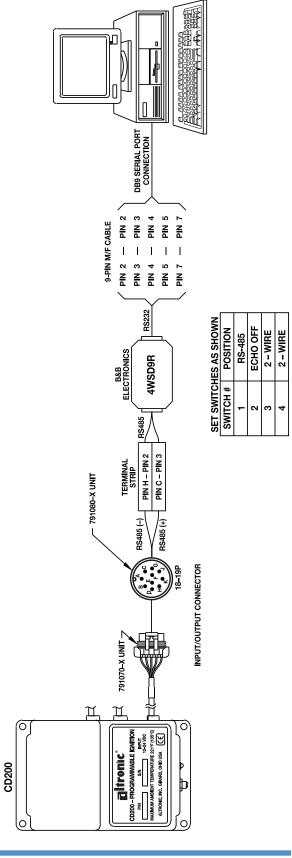


FIG. 14 PARAMETRAGE DU TERMINAL: MOTEURS 4-, 6-, 8-CYLINDRES

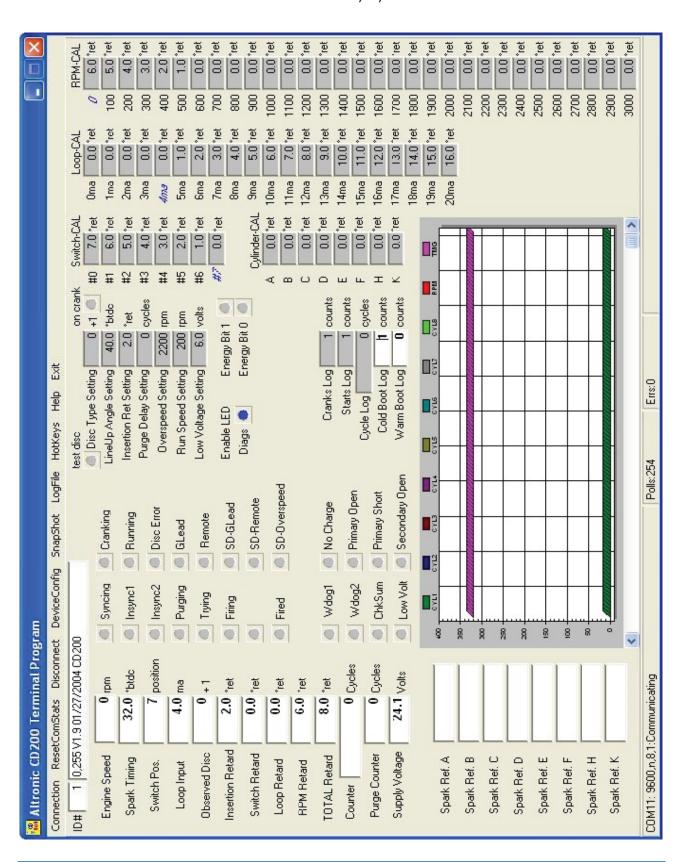


FIG. 15 PARAMETRAGE DU TERMINAL: MOTEURS 12-CYLINDRES

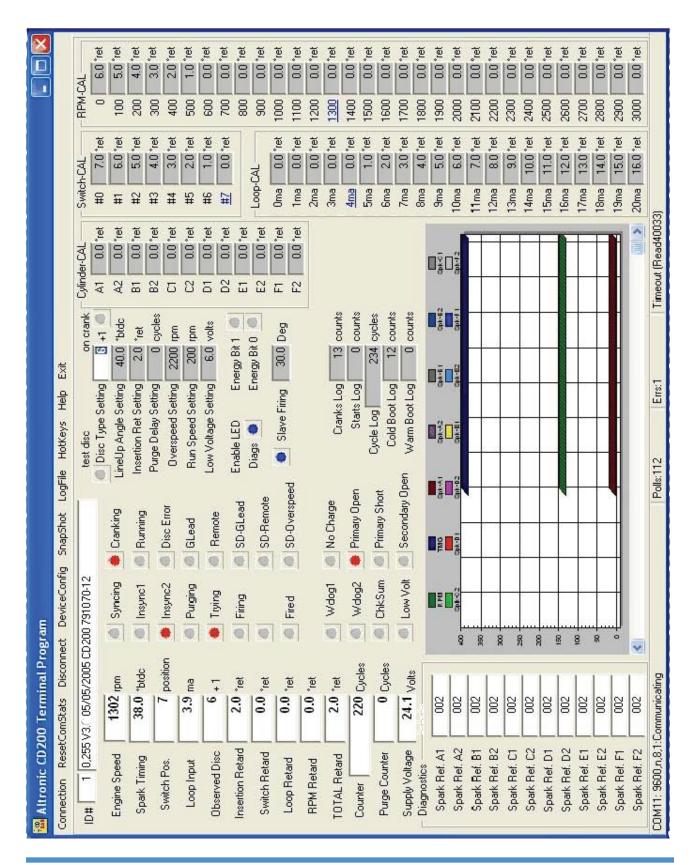


FIG. 16 SPÉCIFICATION DU CABLAGE, STANDARD

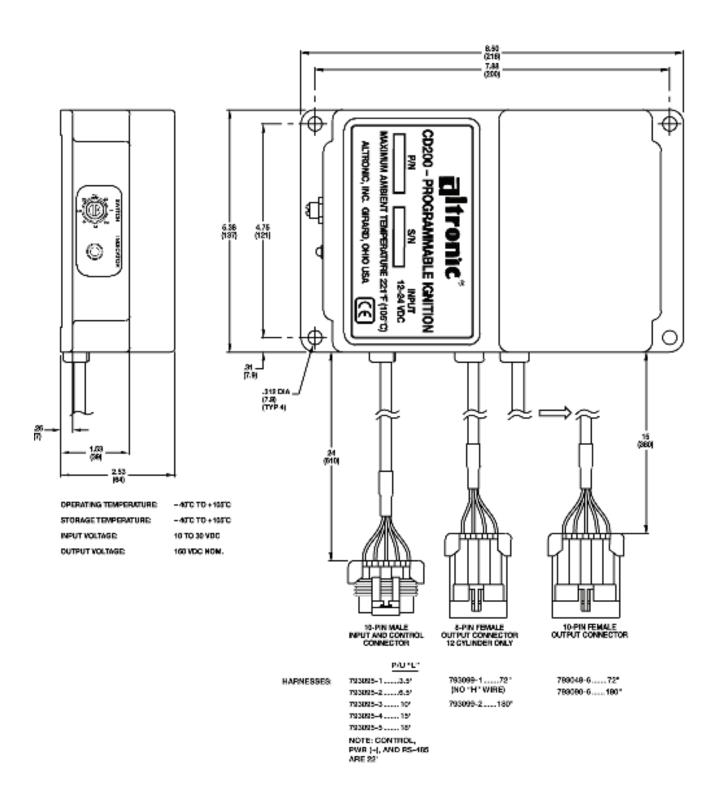


FIG. 17 SPÉCIFICATION DU CABLAGE, BLINDÉ

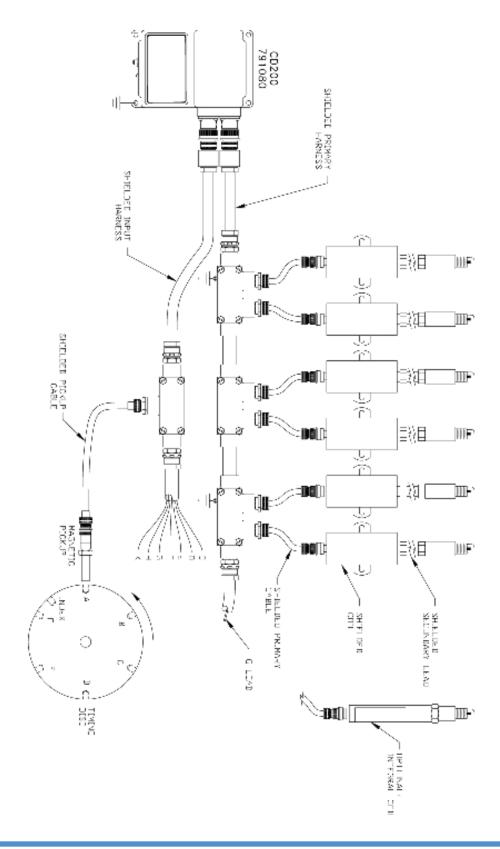


FIG. 18 793 014-X, FAISCEAU, SORTIE, BLINDÉ

RATIF | PANESTA PIN LITTERS

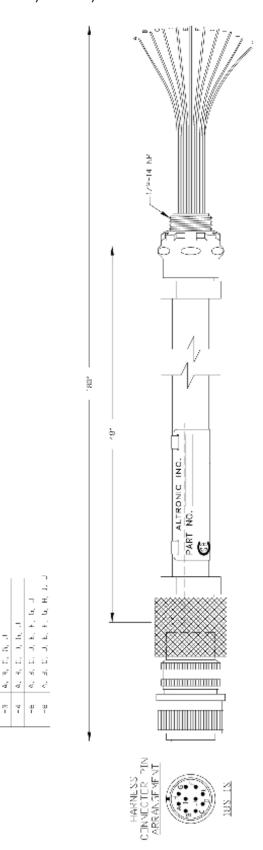


FIG. 19 793 091-X, FAISCEAU, ENTRÉE, BLINDÉ

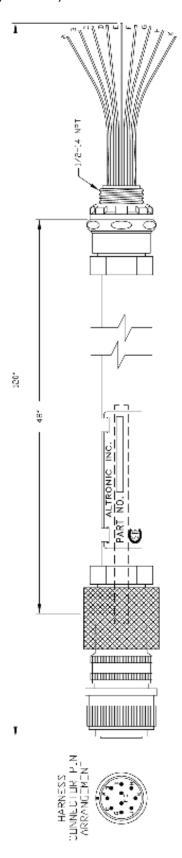
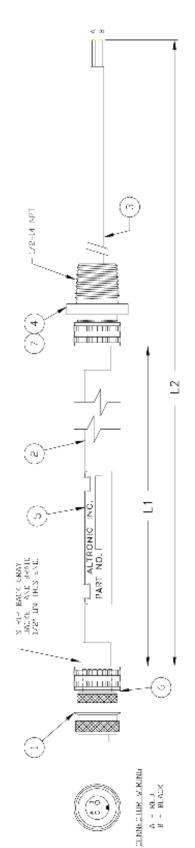


FIG. 20 593 080-X, CABLE, CAPTEUR MAGN., BLINDÉ

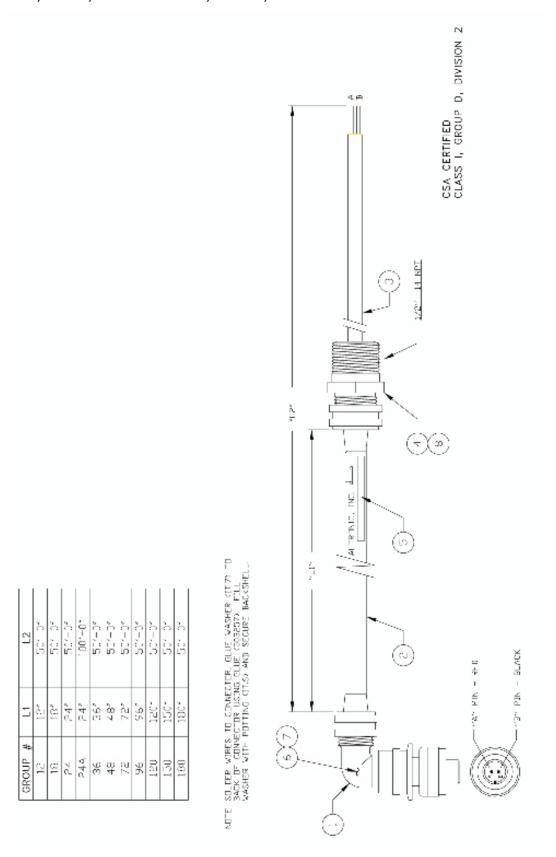


Note: use 691 118-x Magnetic Pick-up in combination with shielded CD200 system.

.2	50′ 0″	50'-0"	50'-0"	100/-0*	20,-0,	20,-0,	50'-0'	507-07	50, 0,	20, 0.	50′ 0′
L1	12.07	18.07	22.02	24.0	36.0*	48.0	/5.0*	.0'96	120.0*	150.02	180.02
GROUP #	c.	<u>e</u>	54	24A	99	87	27	5.6	250	397	08.

CSA CERTIFIED CLASS I, GROUP D, DIVISION 2

FIG. 21 593 080-X, CABLE, CAPTEUR MAGN., BLINDÉ, 90°



Note: use 691 118-x Magnetic Pick-up in combination with shielded CD200 system.